

1. La descente autopropulsée.

1.1.  $W(\vec{P}) = \vec{P} \cdot \vec{AB} = P \cdot AB \cdot \cos \theta = m \cdot g \cdot AB \cdot \cos \theta$

1.2. D'après le schéma ci-après, dans le triangle rectangle ABC on a  $\cos \theta = \frac{AC}{AB}$

donc  $AC = AB \cdot \cos \theta$

De plus  $AC = z_A - z_B$ , donc  $AB \cdot \cos \theta = z_A - z_B$

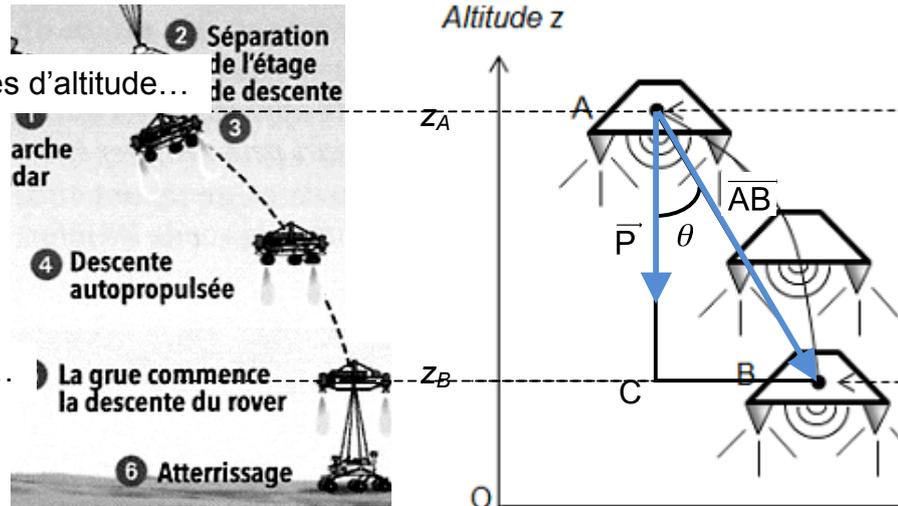
$W(\vec{P}) = m \cdot g \cdot AB \cdot \cos \theta$

$W(\vec{P}) = m \cdot g \cdot (z_A - z_B)$

1.3. Doc.1 : « À 2 kilomètres d'altitude...

La descente autopropulsée débute à l'allumage des moteurs (3).

Doc.1 : « À 20 m du sol...



$W(\vec{P}) = 2,0 \times 10^3 \times 3,7 \times (2 \times 10^3 - 20) = 1,46 \times 10^7 \text{ J}$

En ne conservant qu'un seul chiffre significatif comme pour l'altitude de 2 km,

on a  $W(\vec{P}) = 2 \times 10^7 \text{ J} > 0$ , le travail du poids est moteur lors de la descente.

1.4. Évolution de l'énergie mécanique au cours de la descente

1.4.1.  $E_m = E_C + E_{PP}$  où  $E_C$  est l'énergie cinétique et  $E_{PP}$  est l'énergie potentielle de pesanteur.

$E_m(A) = \frac{1}{2} \cdot m \cdot v_A^2 + m \cdot g \cdot z_A$

$E_m(A) = \frac{1}{2} \times 2,0 \times 10^3 \times 100^2 + 2,0 \times 10^3 \times 3,7 \times 2 \times 10^3 = 2,48 \times 10^7 \text{ J} = 2 \times 10^7 \text{ J}$

$E_m(B) = \frac{1}{2} \cdot m \cdot v_B^2 + m \cdot g \cdot z_B$

$E_m(B) = \frac{1}{2} \times 2,0 \times 10^3 \times 0,75^2 + 2,0 \times 10^3 \times 3,7 \times 20 = 1,49 \times 10^5 \text{ J} = 1 \times 10^5 \text{ J}$

1.4.2.  $E_m(B) < E_m(A)$ , l'énergie mécanique diminue au cours de la descente. Une partie de cette énergie est dissipée sous forme de chaleur en raison des frottements subis par le système.

Par ailleurs, les forces de poussée effectuent un travail résistant ( $W < 0$ ), elles prennent de l'énergie au système.